



西安电子科技大学
XIDIAN UNIVERSITY

程序设计竞赛实训基地
Programming Contest Training Base

磁层结构

席若尧

西安电子科技大学空间科学与技术学院

2020年4月30日



西安电子科技大学

XIDIAN UNIVERSITY

程序设计竞赛实训基地

Programming Contest Training Base



第 I 部分

磁层的观测结果

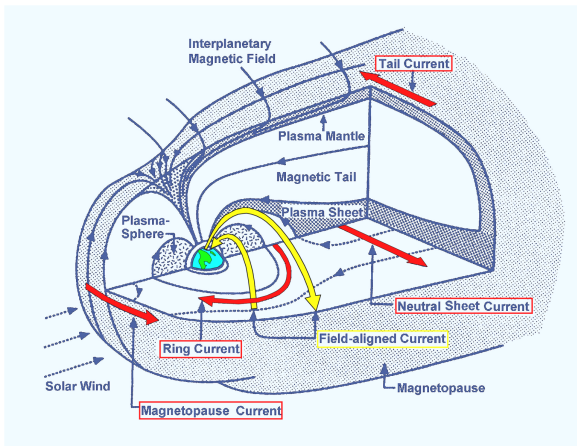




- ▶ 地球磁场基本 (90%) 都是偶极场。
- ▶ 2020 年世界磁场模型 (WMM) 的数据为偶极子在磁赤道上产生的磁场 $B_0 = 30819nT$ ，偶极子方向相对于地球自转方向倾斜角为 9.41° 。
- ▶ 除了偶极场外，还有地球本身的非偶极磁场，和磁层电流产生的磁场。



用右手螺旋定则可以确定环流产生的磁场方向。





- ▶ 尾瓣
- ▶ 等离子体片边界层
- ▶ 等离子体片



$$\omega^2 r = g \times \frac{R_E^2}{r^2}$$
$$\rightarrow r = \left(\frac{g R_E^2}{\omega^2} \right)^{\frac{1}{3}}$$

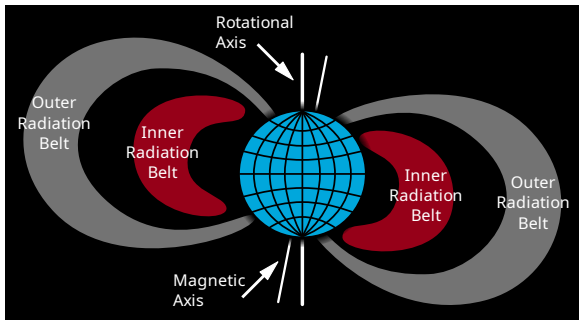
代入 $g = 9.8 \text{ m/s}^2$, $\omega = \frac{2\pi}{86400} \text{ s}^{-1}$, $R_E = 6.4 \times 10^6 \text{ m}$, 得到

$$r = 4.2 \times 10^7 \text{ m} \approx 6.6 R_E$$

由于地理赤道面和地磁赤道面夹 9.41° 角，同步轨道航天器的磁纬会在 $\pm 9.41^\circ$ 之间变化。另外，由于太阳和磁层活动，等离子体片内边界的位置可能发生移动，导致航天器穿过等离子体片的边界。



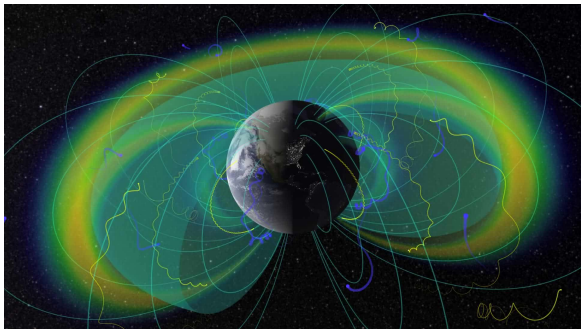
Van Allen 带包含被地球磁场束缚着的高能粒子。由于带电粒子在非均匀磁场中发生梯度漂移，电子向东环绕地球漂移，而阳离子向西环绕地球漂移。故形成自东向西的环形电流。



图片来源：NASA



等离子体层是位于几个地球半径高度的，密的、冷的 ($1eV$) 等离子体。



图片来源: NASA



- ▶ 在理想电导率近似下，有 $\mathbf{E} + \mathbf{u} \times \mathbf{B} = \mathbf{0}$ ，故 $\mathbf{E} = -\mathbf{u} \times \mathbf{B}$ 。
- ▶ $\mathbf{E} \cdot \mathbf{B} = 0$ ，因此电场沿磁力线是常数。如果已知磁场位形，且磁场不随时间变化，可以将电离层的电位分布直接映射到磁层。
- ▶ 但是这在实践中是相当困难的。



西安电子科技大学

XIDIAN UNIVERSITY

程序设计竞赛实训基地

Programming Contest Training Base



第 II 部分

带电粒子在稳恒电磁场中的运动





$$m\ddot{\mathbf{x}} = q(\mathbf{E} + \dot{\mathbf{x}} \times \mathbf{B})$$



设 $E = 0$, B 为匀强磁场, 则

$$m\ddot{\mathbf{x}} = q\dot{\mathbf{x}} \times \mathbf{B}$$

加速度始终垂直于速度方向, 且大小恒定, 故粒子做圆周运动。其周期

$$t_c = \frac{2\pi}{\Omega_c} = \frac{2\pi m}{|q|B} \approx 0.66s \times \frac{100nT}{B} \times A$$

对于质子, $A = 1$, 对于电子, $A = 1/1836$ 。圆周运动半径 (Larmor 半径)

$$\rho_c = \frac{m\dot{\mathbf{x}}}{|q|B} \approx 46km \times \sqrt{A} \times \sqrt{\frac{T}{1keV}} \times \frac{100nT}{B}$$

$T = \frac{m\dot{\mathbf{x}}^2}{2}$ 为动能。



历史上，在许多领域，人们都在缓变系统中发现一些带有角动量量纲的物理量守恒。Ehrenfest 在研究缓变系统中热学定律和力学定律的联系时，发现了普遍的绝热不变量。



绝热不变量是分析力学的结论，因此有必要介绍分析力学的基本知识。
Lagrange 力学将力学定律表述为：一力学系的运动是泛函

$$\Phi(\gamma) = \int_{t_0}^{t_1} \mathcal{L} dt$$

的驻定曲线。 $\mathcal{L} = \mathcal{L}(\mathbf{x}(t), \dot{\mathbf{x}}(t), t)$ 。数学上可以证明，如果 γ 满足 Euler-Lagrange 方程

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\mathbf{x}}} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \mathbf{x}} = 0$$

则该泛函取驻定曲线。



在有势场 (所有外力可以表示成势 V 的负梯度) 时,

$$\mathcal{L} = T - U = \frac{m\dot{\mathbf{x}}^2}{2} - U$$

即动能与势能之差。此时

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\mathbf{x}}} = m\dot{\mathbf{x}}$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \mathbf{x}} = -\nabla U$$

代入 E.-L. 方程

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\mathbf{x}}} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \mathbf{x}} = 0$$

得到

$$m\ddot{\mathbf{x}} + \nabla U = 0$$



只有静电场时，就是有势场的特例：

$$\mathcal{L} = T - q\phi$$

在有电磁场时，推广为

$$\mathcal{L} = T - q(\phi + \dot{\mathbf{x}} \cdot \mathbf{A})$$

其中 \mathbf{A} 是磁矢势，磁感应强度 $\mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{A}$ ，电场强度 $\mathbf{E} = -\nabla\phi - \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t}$ 。



把 Lagrange 量

$$\mathcal{L} = T - q(\phi + \dot{\mathbf{x}} \cdot \mathbf{A})$$

代入 E.-L. 方程

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\mathbf{x}}} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \mathbf{x}} = 0$$

得

$$\frac{d}{dt} (m\dot{\mathbf{x}} + q\mathbf{A}) + q\nabla\phi - q\nabla(\dot{\mathbf{x}} \cdot \mathbf{A}) = 0$$

展开全导数和梯度运算，得

$$m\ddot{\mathbf{x}} + q \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} + q(\dot{\mathbf{x}} \cdot \nabla)\mathbf{A} + q\nabla\phi - q\dot{\mathbf{x}} \cdot (\nabla\mathbf{A})$$



方程

$$m\ddot{\mathbf{x}} + q \frac{\partial A}{\partial t} + q(\dot{\mathbf{x}} \cdot \nabla)A + q\nabla\phi - q\dot{\mathbf{x}} \cdot (\nabla\mathbf{A})$$

中

$$\dot{\mathbf{x}} \cdot \nabla = \sum_i \dot{x}_i \frac{\partial}{\partial x_i}$$

$$(\dot{\mathbf{x}} \cdot \nabla)\mathbf{A} = \sum_j \mathbf{e}_j \sum_i \dot{x}_i \frac{\partial A_j}{\partial x_i}$$

$$\dot{\mathbf{x}} \cdot (\nabla\mathbf{A}) = \sum_j \mathbf{e}_j \sum_i \dot{x}_i \frac{\partial A_i}{\partial x_j}$$

有用的矢量恒等式：

$$\nabla(\mathbf{P} \cdot \mathbf{Q}) = \mathbf{P} \cdot (\nabla\mathbf{Q}) + \mathbf{Q} \cdot (\nabla\mathbf{P})$$



$$\begin{aligned} & (\dot{\mathbf{x}} \cdot \nabla) \mathbf{A} - \dot{\mathbf{x}} \cdot (\nabla \mathbf{A}) \\ &= \sum_j \mathbf{e}_j \sum_i \dot{x}_i \left(\frac{\partial A_j}{\partial x_i} - \frac{\partial A_i}{\partial x_j} \right) \\ &= \sum_j \mathbf{e}_j \sum_i \dot{x}_i (\nabla \times \mathbf{A})_k \qquad (\mathbf{e}_k = \mathbf{e}_i \times \mathbf{e}_j, \mathbf{e}_j = \mathbf{e}_k \times \mathbf{e}_i) \\ &= (\nabla \times \mathbf{A}) \times \dot{\mathbf{x}} \\ &= \mathbf{B} \times \dot{\mathbf{x}} \end{aligned}$$

有用的矢量恒等式

$$\mathbf{P} \times (\nabla \times \mathbf{Q}) = \mathbf{P} \cdot (\nabla \mathbf{Q}) - (\mathbf{P} \cdot \nabla) \mathbf{Q}$$



$$m\ddot{\mathbf{x}} + q(\nabla\phi + \frac{\partial\mathbf{A}}{\partial t} + \mathbf{B} \cdot \dot{\mathbf{x}}) = 0$$

即

$$m\ddot{\mathbf{x}} = q(-\nabla\phi - \frac{\partial\mathbf{A}}{\partial t} + \dot{\mathbf{x}} \cdot \mathbf{B}) = q(\mathbf{E} + \dot{\mathbf{x}} \cdot \mathbf{B})$$

这就说明 \mathcal{L} 是适用于电磁场中带电粒子运动的 Lagrange 量。我们称

$$\mathbf{p} = \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial\dot{\mathbf{x}}} = m\dot{\mathbf{x}} + q\mathbf{A}$$

为广义动量。



具有 Lagrange 量 \mathcal{L} 的力学体系等价于具有 Hamilton 量

$$\mathcal{H}(\mathbf{p}, \mathbf{x}, t) = \mathbf{p} \cdot \dot{\mathbf{x}} - \mathcal{L}(\mathbf{x}, \dot{\mathbf{x}}, t)$$

的 Hamilton 力学体系。其运动方程 (又称为正则方程) 为

$$\dot{\mathbf{p}} = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \mathbf{x}}$$

$$\dot{\mathbf{q}} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \mathbf{p}}$$

其中 \mathbf{p} 是广义动量

$$\mathbf{p} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\mathbf{x}}}$$

对于电磁场中的粒子

$$\mathcal{H} = \frac{|\mathbf{p} - q\mathbf{A}|^2}{2m} + q\phi$$



我们可以看出，Hamilton 量就是粒子在电磁场中的动能与电势能之和。一般地，Hamilton 量 \mathcal{H} 就是用一组广义动量 \mathbf{p} ，对应的广义坐标 \mathbf{x} ，以及参数 λ 将系统能量表示出来：

$$E = \mathcal{H}(\mathbf{p}, \mathbf{x}, \lambda)$$

进行全微分，得

$$\dot{E} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \mathbf{p}} \dot{\mathbf{p}} + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \mathbf{q}} \dot{\mathbf{q}} + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \lambda} \dot{\lambda}$$

由正则方程，前两项相互抵消，即

$$\dot{E} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \lambda} \dot{\lambda}$$



考虑一个系统，当 λ 不变时做严格周期运动（例如均匀恒定磁场中环绕磁力线旋转的粒子， $\dot{\lambda} = \dot{\mathbf{A}} = (\dot{\mathbf{x}} \cdot \nabla) \mathbf{A} + \partial \mathbf{A} / \partial t = 0$ ）。此时系统的能量是恒定的。设一个运动周期的轨迹为 Γ 。我们考虑 $\dot{\lambda}$ 和 $\ddot{\lambda}$ 都很小的参数变化。在轨迹 Γ 上求能量的平均变化率：

$$\langle \dot{E} \rangle = \left\langle \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \lambda} \dot{\lambda} \right\rangle$$

因为 $\ddot{\lambda} \rightarrow 0$ ，可以近似认为 $\dot{\lambda}$ 不变，就能将它移出平均值算子：

$$\langle \dot{E} \rangle = \left\langle \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \lambda} \right\rangle \dot{\lambda}$$



展开平均值算子：

$$\langle \dot{E} \rangle = \dot{\lambda} \frac{\int_0^T \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \lambda} dt}{\int_0^T dt}$$

因为 $\dot{x} = \partial \mathcal{H} / \partial p$ ，得到

$$dt = \frac{dx}{\partial \mathcal{H} / \partial p}$$

即可将对时间的积分变为对坐标的积分

$$\langle \dot{E} \rangle = \dot{\lambda} \frac{\oint_{\Gamma} \frac{\partial \mathcal{H} / \partial \lambda}{\partial \mathcal{H} / \partial p} dx}{\oint_{\Gamma} \frac{dx}{\partial \mathcal{H} / \partial p}}$$



为了消去 $\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \lambda}$ ，在轨道 Γ 上某个固定的坐标 x 上考虑 p ，此时它是 E 和 λ 的确定函数。而 E 和 λ 又是相互独立的定值，故

$$0 = \frac{dE}{d\lambda} = \frac{d\mathcal{H}}{d\lambda} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \lambda} + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p} \frac{\partial p}{\partial \lambda}$$

可知在轨道 Γ 上

$$\frac{\partial \mathcal{H} / \partial \lambda}{\partial \mathcal{H} / \partial p} = - \frac{\partial p}{\partial \lambda}$$

代入积分方程

$$\langle \dot{E} \rangle = \dot{\lambda} \frac{\oint_{\Gamma} \frac{\partial \mathcal{H} / \partial \lambda}{\partial \mathcal{H} / \partial p} dx}{\oint_{\Gamma} \frac{dx}{\partial \mathcal{H} / \partial p}}$$

并化简，得到

$$\langle \dot{E} \rangle = -\dot{\lambda} \frac{\oint_{\Gamma} \frac{\partial p}{\lambda} dx}{\oint_{\Gamma} \frac{\partial p}{\partial E} dx}$$



两边同乘以分母，移项，得到

$$0 = \oint_{\Gamma} \left(\frac{\partial p}{\partial E} \left\langle \frac{dE}{dt} \right\rangle + \frac{\partial p}{\partial \lambda} \frac{d\lambda}{dt} \right) dx = \oint_{\Gamma} \left(\frac{dp}{dt} \right) dx$$

而

$$\frac{d}{dt} \oint_{\Gamma} p dx = \oint_{\Gamma} \left(\frac{dp}{dt} \right) dx + \oint_{\Gamma} \left(\frac{d^2 p}{dt^2} \right) dt = 0 + 0 = 0$$

因此在系统参数 λ 缓慢变化时，运动周期上的积分 $I = \oint p dx$ 近似保持不变。称 I 为绝热不变量。



考虑带电粒子在近似均匀磁场中的回旋运动。磁矢势 $\mathbf{A} = xB\mathbf{e}_y$ ，可知
磁场

$$\mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{A} = B\mathbf{e}_z$$

回旋运动角速度为

$$\Omega_c = \frac{qB}{m}$$

$A_x = 0$ ， $\dot{x} = -v \sin(\Omega_c t)$ ，因此

$$\begin{aligned} I &= \oint p dx = \int_0^T (m\dot{x} + qA_x) \dot{x} dt \\ &= \int_0^T mv^2 \sin^2(\Omega_c t) dt \\ &= \Omega_c^{-1} mv^2 \int_0^2 \sin^2 \theta d\theta \\ &= \frac{\pi m^2 v^2}{qB} \end{aligned}$$



注意到

$$I = \frac{\pi m^2 v^2}{qB} = 2\pi \times \frac{m}{q} \times \frac{T}{B}$$

非相对论情况下 m 和 q 都是常量，只有 B 是可能缓慢变化的系统参数。此时回旋运动动能 T 必须随 B 变化，而它们的比值不变：

$$\frac{T}{B} = \text{const}$$

我们称这个比值为磁矩 μ 。



如果粒子除了垂直于 \mathbf{B} 的速度 v_{\perp} 外，还有平行于 \mathbf{B} 的速度 v_{\parallel} ，则它会在回转运动的同时，沿 \mathbf{B} 的方向运动。如果在这一运动方向上 \mathbf{B} 缓慢变化，则磁矩

$$\mu = \frac{T_{\perp}}{B}$$

是定值。另外，磁场无法对粒子做功，故总动能

$$T = T_{\perp} + T_{\parallel} = \frac{1}{2} m (v_{\perp}^2 + v_{\parallel}^2)$$

也是定值。当

$$B = \frac{T}{\mu}$$

时， $T = T_{\perp}$ ，故 $T_{\parallel} = 0$ ，此时粒子无法继续向前运动，会被弹回。



如果有垂直于 B 的磁场 E ，则粒子会在同时垂直于 B 和 E 的方向漂移。



考虑系统中有匀强电场 $\mathbf{E} = E_x \mathbf{e}_x$ ，匀强磁场 $\mathbf{B} = B_y \mathbf{e}_y$ ，对应的势为

$$\phi = -E_x x$$

$$\mathbf{A} = -B_y x \mathbf{e}_z$$

由于 (\mathbf{A}, ϕ) 是 Lorentz 协变的四维矢量，设某人以速度 $\mathbf{v} = v_z \mathbf{e}_z$ 匀速运动，在他的参考系中，场要进行 Lorentz 变换

$$A'_z = \gamma \left(A_z - \frac{v\phi}{c^2} \right)$$

$$\phi' = \gamma (\phi - v_z A_z)$$

低速情况下 $\gamma \approx 1$ 。存在某个 v_z 使得 $\phi' = 0$ ，此时这个人只能看到磁场，因此在他看来粒子只有圆周运动，没有漂移运动。而在我们看来，粒子以速度 v_z 和他一起漂移。这个速度是

$$v_z = \frac{\phi}{A_z} = \frac{-E_x x}{-B_y x} = \frac{E_x}{B_y}$$



一般来说，漂移速度的大小是 $|E|/|B|$ ，而方向是 $\mathbf{E} \times \mathbf{B}$ 的方向。因此，可以写作

$$\mathbf{u} = \frac{\mathbf{E} \times \mathbf{B}}{B^2}$$

对于一般的恒定外力 F ， F 的作用与强度为 $\frac{F}{q}$ 的电场等同，此时漂移速度为

$$\mathbf{u} = \frac{\mathbf{F} \times \mathbf{B}}{qB^2}$$



设一回旋的带电粒子在 ∇B 方向上有一虚位移 δx ，且磁场缓慢变化。由于磁矩 μ 绝热不变，有

$$\mu = \frac{T_{\perp}}{B} = \frac{T_c + \delta T_c}{B + \delta B} = \frac{T_c + \delta T_c}{B + |\nabla B| \delta x}$$

化简得

$$\delta T_c = \frac{T_c |\nabla B| \delta x}{B}$$

由于磁场不能对粒子做功，有

$$\delta T = \delta T_c + \delta T_o = 0$$

即

$$\delta T_o = -\frac{T_c |\nabla B| \delta x}{B}$$

如果忽视粒子的回旋，将整个回旋轨道看作一个“准粒子”，则由 d'Alembert 原理，这个准粒子相当于受到磁场在 ∇B 反方向的力，大小为

$$F = \frac{|\delta T_o|}{\delta x} = \frac{T_c |\nabla B|}{B}$$



将上面算出的 F 代入外力漂移速度公式，即得到梯度漂移速度

$$\mathbf{u} = \frac{T_c \mathbf{B} \times \nabla |B|}{q |\mathbf{B}|^3}$$



西安电子科技大学

XIDIAN UNIVERSITY

程序设计竞赛实训基地

Programming Contest Training Base



第 III 部分

简化的物理模型





设 xy 平面上有一很小的，边长为 Δl 的正方形导线框，其中通有逆时针循环的电流 I ，推导它产生的磁场。因为没有时变电场，则磁场唯一的源就是电流

$$\nabla^2 \mathbf{A} = \frac{1}{\epsilon_0 c^2} \mathbf{J}$$

称小正方形的上边为 a ，左边为 b ，下边为 c ，右边为 d ，类比点电荷电势公式，可以写出四个电流元产生的矢势

$$A_x = \frac{I \Delta l}{4\pi \epsilon_0 c^2} (r_c^{-1} - r_a^{-1})$$

$$A_y = \frac{I \Delta l}{4\pi \epsilon_0 c^2} (r_b^{-1} - r_d^{-1})$$

其中 r_k 是测量场的点距下标为 k 的电流元的距离。



由于 $\mathbf{r}_c - \mathbf{r}_a = \Delta l \mathbf{e}_y$, 且 $\Delta l \ll 1$, 有

$$\begin{aligned} r_c^{-1} - r_a^{-1} &\approx \frac{dr^{-1}}{dy} \Delta l \\ &= \frac{d}{dy} (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{1}{2}} \Delta l \\ &= -(x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{3}{2}} y \Delta l \\ &= -r^{-3} y \Delta l \end{aligned}$$

可得

$$A_x \approx -\frac{I(\Delta l)^2}{4\pi\epsilon_0 c^2 r^3} y$$

同理可得

$$A_y \approx +\frac{I(\Delta l)^2}{4\pi\epsilon_0 c^2 r^3} x$$



将上面的结果组合成矢量形式

$$\mathbf{A} = A_x \mathbf{e}_x + A_y \mathbf{e}_y = \frac{I(\Delta l)^2}{4\pi\epsilon_0 c^2 r^3} (x\mathbf{e}_y - y\mathbf{e}_x) = \frac{I(\Delta l)^2}{4\pi\epsilon_0 c^2 r^3} \mathbf{e}_z \times \mathbf{r}$$

注意到电流环路的有向面积 $\Delta \mathbf{S} = (\Delta l)^2 \mathbf{e}_z$ ，可以发现对于一般的环路法向，上述结果可以写成

$$\mathbf{A} = \frac{I}{4\pi\epsilon_0 c^2 r^3} \Delta \mathbf{S} \times \mathbf{r}$$

有用的矢量恒等式

$$\nabla(r^{-1}) = -r^{-3} \mathbf{r}$$



$$\nabla \times \mathbf{A} = \frac{I}{4\pi\epsilon_0 c^2} \nabla \times \left(\Delta \mathbf{S} \times \frac{\mathbf{r}}{r^3} \right) = \frac{I}{4\pi\epsilon_0 c^2} \left[\Delta \mathbf{S} \left(\nabla \cdot \frac{\mathbf{r}}{r^3} \right) - (\Delta \mathbf{S} \cdot \nabla) \left(\frac{\mathbf{r}}{r^3} \right) \right]$$

$$\nabla \cdot \frac{\mathbf{r}}{r^3} = 4\pi\delta(\mathbf{r})$$

$$(\Delta \mathbf{S})_i \frac{d}{di} \frac{j}{(x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} = -\frac{3ij}{r^5} + \frac{\delta_{ij}}{r^3} \quad (i, j \in \{x, y, z\})$$

$$\begin{aligned} (\Delta \mathbf{S} \cdot \nabla) \left(\frac{\mathbf{r}}{r^3} \right) &= \sum_j \mathbf{e}_j \sum_i (\Delta \mathbf{S})_i \left(-\frac{3ij}{r^5} + \frac{\delta_{ij}}{r^3} \right) \\ &= \frac{\Delta \mathbf{S}}{r^3} - r^{-5} \sum_j j \mathbf{e}_j \sum_i 3i (\Delta \mathbf{S})_i \\ &= \frac{\Delta \mathbf{S}}{r^3} - \frac{3}{r^5} (\Delta \mathbf{S} \cdot \mathbf{r}) \mathbf{r} \end{aligned}$$



把所有的东西合在一起

$$\mathbf{B} = \frac{I}{4\pi\epsilon_0 c^2} \left[4\pi\delta(\mathbf{r}) + \frac{3}{r^5} (\Delta\mathbf{S} \cdot \mathbf{r})\mathbf{r} - \frac{\Delta\mathbf{S}}{r^3} \right]$$

中括号内，第一项对于经典磁偶极子没有意义，因为偶极近似要求 $r \gg \Delta l > 0$ ，这一项只在量子力学系统中出现。在磁赤道面上又有 $\Delta\mathbf{S} \cdot \mathbf{r} = 0$ ，故在磁赤道面远离场源的区域

$$\mathbf{B} = \frac{I\Delta\mathbf{S}}{4\pi\epsilon_0 c^2 r^3}$$



将地球磁场近似为磁偶极子，则磁赤道面上 $B = \frac{B_0 R_E^3}{r^3}$ 。显然其梯度方向指向地球中心，大小为

$$|\nabla B| = -\frac{dB}{dr} = \frac{3B_0 R_E^3}{r^4}$$

\mathbf{B} 指向北极，故阳离子的梯度漂移方向与 $\mathbf{B} \times \nabla B$ 一致，为自东向西，电子则相反。其梯度漂移速度的大小为 (以自东向西为正)

$$v = \frac{T B \times |\nabla B|}{q B^3} = \frac{3 T B_0^2 R_E^6 r^9}{q B_0^3 R_E^9 r^7} = \frac{3 T r^2}{q B_0 R_E^3}$$

带电粒子的运动相当于一个小电流元

$$I \Delta l = \frac{q}{\Delta t} \Delta l = q v = \frac{3 T r^2}{B_0 R_E^3}$$



自西向东的环电流在地球中心产生南向磁场。一个向 y 方向，以速度 v_y 运动的粒子产生的矢势为

$$A_y = \frac{qv_y}{4\pi\epsilon_0 c^2 r}$$

它产生的磁场为 (以 x 方向为例):

$$\begin{aligned} B_x &= -\frac{\partial A_y}{\partial z} \\ &= -\frac{qv_y}{4\pi\epsilon_0 c^2} \frac{\partial A_y}{\partial z} (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{1}{2}} \\ &= \frac{qv_y}{4\pi\epsilon_0 c^2} (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{3}{2}} z \\ &= \frac{qv_y}{4\pi\epsilon_0 c^2} \frac{z}{r^3} \end{aligned}$$



考虑地心时可以令 $z = r$ ，再代入

$$qv_y = \frac{3Tr^2}{B_0 R_E^3}$$

则在地心引起的磁场变化为（北向为正）：

$$\Delta B_{\text{shift}} = -\frac{3}{4\pi} \frac{T}{\epsilon_0 c^2 R_E^3 B_0}$$



除了漂移运动外，辐射带粒子还有回旋运动。其电流

$$I = \frac{q}{t_c} = \frac{q}{2\pi/\Omega_c} = \frac{q^2 B}{2\pi m}$$

电流环面积

$$\Delta S = \pi r^2$$

故

$$I\Delta S = \frac{q^2 r^2 B}{2m}$$

注意到 $v_c = \Omega_c r = \frac{qBr}{m}$ ，可得

$$I\Delta S = \frac{mv_c^2}{2B} = \frac{T}{B} = \mu$$

可见回旋运动的电流元等于磁矩。



代入 $B = \frac{B_0 R_E^3}{r^3}$ ，得到

$$I\Delta S = \frac{Tr^3}{R_E^3 B_0}$$

再代入磁偶极子场强公式，得回旋运动在地心引起的北向扰动

$$\Delta B_{\text{dipole}} = \frac{I\Delta S}{4\pi\epsilon_0 c^2 r^3} = \frac{1}{4\pi} \frac{T}{\epsilon_0 c^2 R_E^3 B_0}$$

这会抵消漂移运动产生的一部分扰动，最终总的扰动是南向的：

$$\Delta B = \Delta B_{\text{shift}} + \Delta B_{\text{dipole}} = -\frac{1}{2\pi} \frac{T}{\epsilon_0 c^2 R_E^3 B_0}$$

我们的推导过程是针对固定在赤道面上的粒子的，但是这个结论对于其他环电流粒子也适用。



地球表面以上，地球偶极磁场的能量为

$$\int_{r \geq R_E} \frac{\epsilon_0 c^2}{2} \mathbf{B} \cdot \mathbf{B} dV$$

由于

$$\mathbf{B} = \frac{I}{4\pi\epsilon_0 c^2} \left[\frac{3}{r^5} (\Delta\mathbf{S} \cdot \mathbf{r}) \mathbf{r} - \frac{\Delta\mathbf{S}}{r^3} \right]$$

有

$$\begin{aligned} \mathbf{B} \cdot \mathbf{B} &= \left(\frac{I}{4\pi\epsilon_0 c^2} \right)^2 \left[\frac{9}{r^{10}} (\Delta\mathbf{S} \cdot \mathbf{r})^2 (\mathbf{r} \cdot \mathbf{r}) + \frac{1}{r^6} (\Delta\mathbf{S} \cdot \Delta\mathbf{S}) - \frac{6}{r^8} (\Delta\mathbf{S} \cdot \mathbf{r})^2 \right] \\ &= \left| \frac{I\Delta\mathbf{S}}{4\pi\epsilon_0 c^2} \right|^2 \left(\frac{3}{r^8} z^2 + \frac{1}{r^6} \right) = \left| \frac{I\Delta\mathbf{S}}{4\pi\epsilon_0 c^2} \right|^2 \left(\frac{1}{r^6} (1 + 3\cos^2\theta) \right) \end{aligned}$$



括号内第一项的积分为

$$\int_{r \geq R_E} r^{-6} dV = \int_{R_E}^{\infty} 4\pi r^2 dr \cdot r^{-6} = 4\pi \int_{R_E}^{\infty} r^{-4} dr = \frac{4\pi}{3R_E^3}$$

第二项的积分为

$$\begin{aligned} \int_{r \geq R_E} 3r^{-6} \cos^2 \theta dV &= 3 \int_{R_E}^{\infty} r^{-6} dr \int_0^{\pi} r d\theta \cdot \cos^2 \theta \cdot 2\pi r \sin \theta \\ &= 6\pi \int_{R_E}^{\infty} r^{-4} dr \int_0^{\pi} \cos^2 \theta \sin \theta d\theta \\ &= -\frac{2\pi}{R_E^3} \int_1^{-1} \cos^2 \theta d(\cos \theta) = \frac{4\pi}{3R_E^3} \end{aligned}$$

故

$$\int_{r \geq R_E} \frac{1}{r^6} (1 + 3 \cos^2 \theta) dV = \frac{8\pi}{3R_E^3}$$



$$\begin{aligned} E_{\text{mag}} &= \frac{\epsilon_0 c^2}{2} \int_{r \geq R_E} |\mathbf{B}|^2 dV \\ &= \frac{\epsilon_0 c^2}{2} \left| \frac{I \Delta \mathbf{S}}{4\pi \epsilon_0 c^2} \right|^2 \cdot \frac{8\pi}{3R_E^3} \\ &= \frac{|I \Delta \mathbf{S}|^2}{12\pi \epsilon_0 c^2 R_E^3} \end{aligned}$$

而在地球表面

$$B_0 = \frac{|I \Delta \mathbf{S}|}{4\pi \epsilon_0 c^2 R_E^3}$$

故

$$|I \Delta \mathbf{S}| = 4\pi \epsilon_0 c^2 R_E^3 B_0$$

代入 E_{mag} 的表达式，得

$$E_{\text{mag}} = \frac{4\pi \epsilon_0 c^2 B_0^2 R_E^3}{3}$$



一个粒子在地心产生的磁扰动是

$$\Delta B = -\frac{1}{2\pi\epsilon_0 c^2} \frac{T}{R_E^3 B_0}$$

对所有粒子求和

$$(\Delta B)_{\text{particles}} = \sum \Delta B = -\frac{1}{2\pi\epsilon_0 c^2 R_E^3 B_0} \sum T = -\frac{1}{2\pi\epsilon_0 c^2 R_E^3 B_0} E_{\text{particles}}$$

前面已经算出

$$E_{\text{mag}} = \frac{4\pi\epsilon_0 c^2 R_E^3 B_0^2}{3}$$

即

$$B_0 = \frac{3}{4\pi\epsilon_0 c^2 R_E^3 B_0}$$

因此

$$\frac{(\Delta B)_{\text{particles}}}{B_0} = -\frac{2}{3} \frac{E_{\text{particles}}}{E_{\text{mag}}}$$



在向阳面，地球大气被太阳光电离，从而失去电子，逐渐带正电。在被阳面，地球大气从等离子体环境中获取电子（因为等离子体中电子的速度比阳离子大很多），逐渐带负电。在清晨，积累了最多的负电荷，而在黄昏积累了最多的正电荷，故地球周围存在一从晨侧指向昏侧的电场。假设其为长度 E_0 的匀强场，则电势为

$$\phi_{\text{晨昏}} = -E_0 r \sin\theta$$

θ 在正午为 0，午夜为 π 。



由于大气的黏性，近地等离子体层跟随地球自转。磁通量冻结条件要求地球磁场位形也随等离子体层旋转，根据之前讨论过的电磁场的 Lorentz 协变性，这在不随地球旋转的参考系中产生共转电场

$$\frac{d\phi_{\text{共转}}}{dr} = \frac{B_0 R_E^3}{r^3} \times \omega_E r$$

电势为

$$\phi_{\text{共转}} = -\frac{\omega_E B_0 R_E^3}{r}$$



结合晨昏电场、共转电场、磁场梯度的作用，赤道面上粒子总漂移速度为

$$\mathbf{v}_d = \frac{\mathbf{B}}{B^2} \times \left(\nabla\phi_{\text{晨昏}} + \nabla\phi_{\text{共转}} + \frac{3\mu B_0 R_E^3}{qr^4} \right)$$

考虑将梯度漂移项也写成 $\mathbf{B} \times \nabla(\text{某个场})$ 的形式，有

$$\mathbf{v}_d = \frac{\mathbf{B}}{B^2} \times (\nabla\phi_{\text{等效}})$$

其中

$$\phi_{\text{漂移}} = \frac{\mu B_0 R_E^3}{qr^3}$$

$$\phi_{\text{等效}} = \phi_{\text{晨昏}} + \phi_{\text{共转}} + \phi_{\text{漂移}} = -E_0 r \sin\theta + \frac{\mu B_0 R_E^3}{qr^3} - \frac{\omega_e}{B_0} R_E^3 r$$

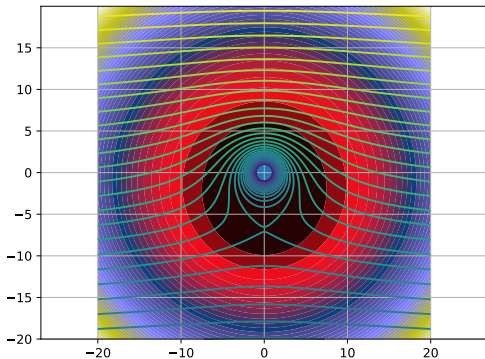


等离子体层是冷的，可以认为 $\mu = 0$ 。故

$$\phi_{\text{等效}} = -E_0 r \sin\theta - \frac{\omega_E B_0 R_E^3}{r}$$

赤道面上，漂移速度垂直于磁场，故速度矢量位于赤道面内。同时，漂移速度垂直于 $\nabla\phi_{\text{等效}}$ ，因此作 $\phi_{\text{等效}}$ 的等值线，即为速度方向。速度大小可以直接对 $\phi_{\text{等效}}$ 求梯度的大小，并除以 $|\mathbf{B}|$ 得到。存在一流速为 0 的点（即等效电势的驻点）：

$$r = \sqrt{\frac{\omega_E B_0 R_E^3}{E_0}}, \theta = \frac{\pi}{2}$$



图片来源：自制，见 `src/plasmasphere.py`。



考虑能量足够高的粒子，其梯度漂移项远大于共转项，故可以忽略共转项，有

$$\phi = -E_0 r \sin \theta + \frac{\mu B_0 R_E^3}{q r^3}$$

同样存在驻点使得流速为 0

$$r = \left(\frac{3\mu B_0 R_E^3}{|q| E_0} \right)^{\frac{1}{4}}, \theta = \pm \frac{\pi}{2}$$

θ 的符号与 q 相反。这说明高能粒子被捕获的区域比低能粒子大。



西安电子科技大学
XIDIAN UNIVERSITY

程序设计竞赛实训基地
Programming Contest Training Base



奇怪的知识增加了!

感谢观看!